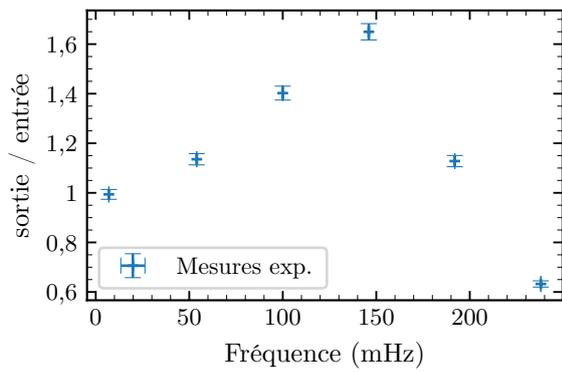
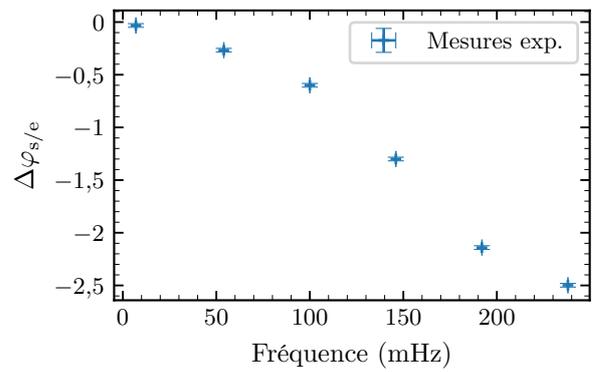


Figure 1 – Mesures de la position du mobile en fonction du temps et de la position imposée par le moteur à différentes fréquences.

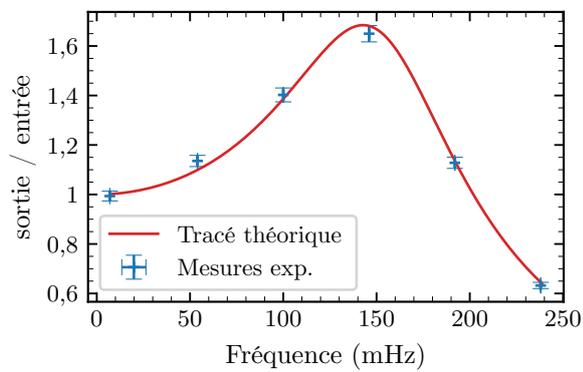


(a) Amplification.

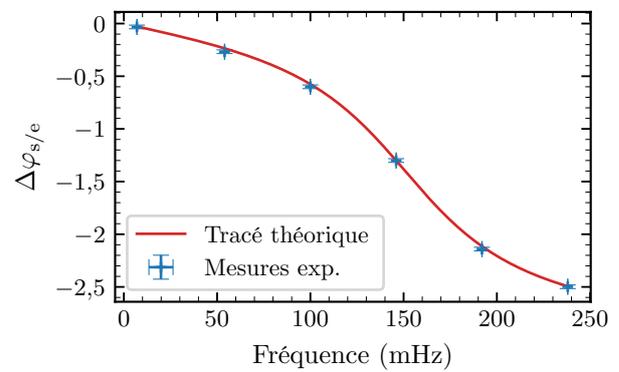


(b) Déphasage.

Figure 2 – Tracés en fonction de la fréquence d'excitation.

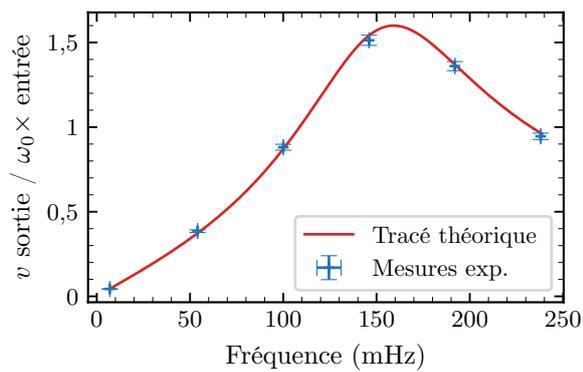


(a) Amplification.

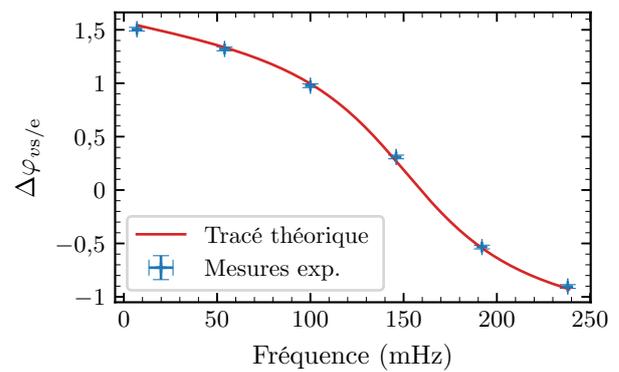


(b) Déphasage.

Figure 3 – Tracés de la figure 2 avec les courbes théoriques.

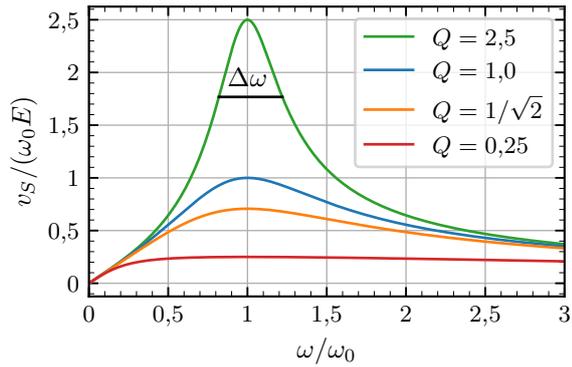


(a) Amplification.

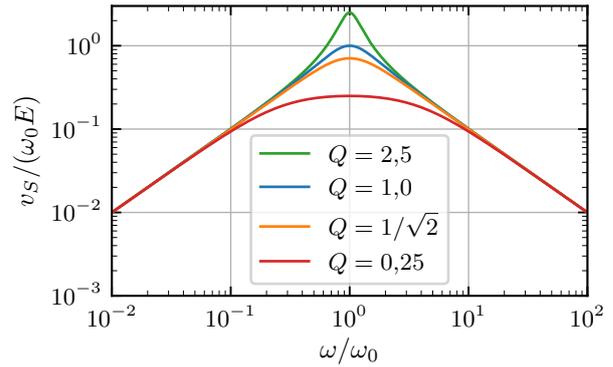


(b) Déphasage.

Figure 4 – Tracés pour la vitesse en fonction de la fréquence d'excitation.

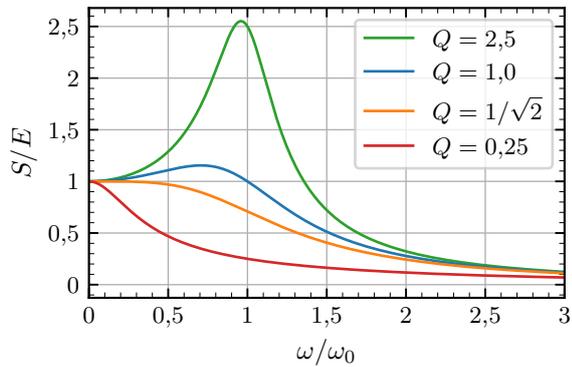


(a) Échelle linéaire, à rapprocher de la figure 4a.

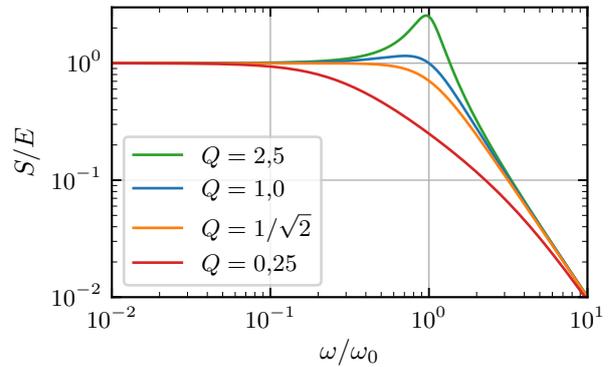


(b) Échelle logarithmique.

Figure 5 – Tracés de l'amplitude de la vitesse en fonction de la pulsation d'excitation pour différents facteurs de qualité.

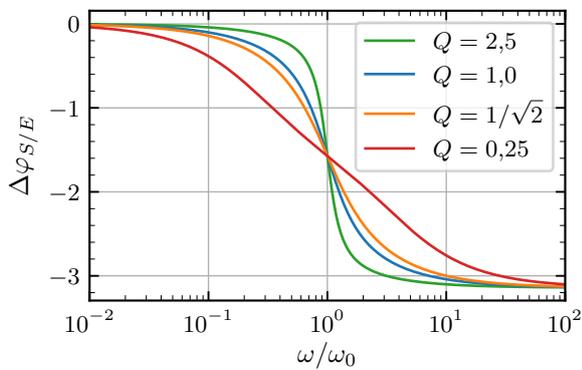


(a) Échelle linéaire, à rapprocher de la figure 3a.

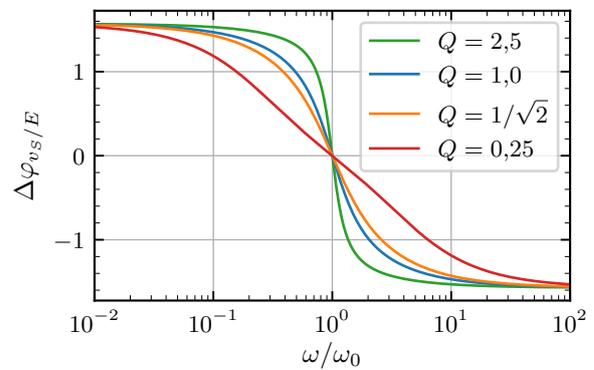


(b) Échelle logarithmique.

Figure 6 – Tracés de l'amplitude de la position en fonction de la pulsation d'excitation pour différents facteurs de qualité.



(a) Position, à rapprocher de la figure 3b.



(b) Vitesse, à rapprocher de la figure 4b.

Figure 7 – Tracés des déphasages en fonction de la pulsation d'excitation pour différents facteurs de qualité.