

## ALGÈBRE

### Questionnaire sur le cours

#### I. RÉVISIONS DE PCSI ET COMPLÉMENTS D'ALGÈBRE LINÉAIRE

Dans toute la suite,  $n$  désigne un entier naturel non nul et  $E$  désigne un  $\mathbb{K}$ -espace vectoriel avec  $E \neq \{0_E\}$ .

*Sur les matrices*

1. Soit  $A = (a_{i,j})_{1 \leq i,j \leq n}$  et  $B = (b_{i,j})_{1 \leq i,j \leq n}$  deux matrices de  $\mathcal{M}_n(\mathbb{K})$ . Soit  $X = \begin{pmatrix} x_1 \\ \vdots \\ x_n \end{pmatrix}$  et  $Y = \begin{pmatrix} y_1 \\ \vdots \\ y_n \end{pmatrix}$  deux vecteurs de  $\mathcal{M}_{n,1}(\mathbb{K})$ . Soit  $\lambda \in \mathbb{K}$ .  
Traduire à l'aide des coefficients :

$$\text{tr}(A^T B) \quad , \quad \langle AX, Y \rangle \quad , \quad AB = BA \quad , \quad AX = \lambda X,$$

où  $\langle \cdot, \cdot \rangle$  désigne le produit scalaire canonique.

2. Soit  $(A, B) \in (\mathcal{M}_n(\mathbb{K}))^2$  tel que  $AB = 0_n$ .  
On aimerait montrer que  $A$  est la matrice nulle. Quelle hypothèse pourrait-on ajouter ?
3. Soit  $A = \begin{pmatrix} 1 & 2 & 3 \\ 2 & 3 & 4 \\ 3 & 4 & 5 \end{pmatrix}$ . Trouver une relation entre les colonnes de  $A$  puis déterminer (avec le moins de calcul possible) une base de  $\text{Im}(A)$  et une base de  $\text{Ker}(A)$ .
4. Soit  $A \in \mathcal{M}_n(\mathbb{K})$ .  
Donner le plus d'assertions possibles équivalentes à l'assertion « la matrice  $A$  est inversible ». *On pourra utiliser le déterminant, le rang, le noyau, les valeurs propres, l'endomorphisme canoniquement associé...*
5. Soit  $A = (a_{i,j})_{1 \leq i,j \leq n} \in \mathcal{M}_n(\mathbb{K})$ . On suppose que  $a_{1,1} \neq 0$ .  
On note  $A'$  la matrice obtenue par les opérations sur les lignes :  $\forall i \in \llbracket 2, n \rrbracket, L_i \leftarrow a_{1,1}L_i - a_{i,1}L_1$ .  
Quelle est la forme de la matrice obtenue ?  
Exprimer le rang de  $A'$  en fonction de celui de  $A$ .  
Exprimer le déterminant de  $A'$  en fonction de celui de  $A$ .
6. Soit  $(A, B) \in (\mathcal{M}_n(\mathbb{K}))^2$ . Soit  $T = (t_{i,j})_{1 \leq i,j \leq n} \in \mathcal{M}_n(\mathbb{K})$  une matrice triangulaire.  
On note  $C_1, \dots, C_n$  les colonnes de  $A$ . Soit  $(\alpha, \beta) \in \mathbb{K}^2$ . Soit  $p \in \mathbb{N}^*$ .  
Que peut-on dire de la trace, du déterminant et du rang de chacune des matrices suivantes ? (s'il y a quelque chose à dire...) La cinquième et la sixième matrices sont écrites par colonne.  
 $\alpha A$  ,  $A^T$  ,  $AB$  ,  $A^{-1}$  (en supposant  $A$  inversible) ,  $(\alpha C_1 + \beta C_2 | C_2 | \dots | C_n)$  ,  $(C_n | C_{n-1} | \dots | C_1)$  ,  $T^p$
7. Soit  $A \in \mathcal{M}_n(\mathbb{K})$ . On note  $C_1, \dots, C_n$  ses colonnes.  
Comment peut-on traduire l'assertion « la matrice  $A$  est de rang 1 » ?

*Sur les sous-espaces vectoriels*

1. Justifier en un argument que les ensembles suivants sont des sous-espaces vectoriels.

$$\{f \in \mathcal{C}^2(\mathbb{R}, \mathbb{R}), \forall x \in \mathbb{R}, f''(x) - f'(x) + 2f(x) = 0\}, \{(x, y, z) \in \mathbb{R}^3, x + y - z = 0 \text{ et } 2y + z = 0\}$$

$$\{M \in \mathcal{M}_n(\mathbb{C}), \text{tr}(M) = 0\}, \{P(X+1) - P(X), P \in \mathbb{R}_3[X]\}$$

2. Soit  $F$  et  $G$  deux sous-espaces vectoriels de  $E$ .

Que signifient les notations ou assertions suivantes ?

- (a)  $F + G, F \oplus G$
- (b) Les sous-espaces  $F$  et  $G$  sont en somme directe.
- (c) Les sous-espaces  $F$  et  $G$  sont supplémentaires dans  $E$ .

3. On suppose que  $E = F \oplus G$ . Soit  $u \in E$ .

(a) On suppose que  $u \notin F$ . Est-il correct d'affirmer alors que  $u \in G$  ? Justifier.

(b) Justifier qu'il existe un unique couple  $(u_1, u_2) \in F \times G$  tel que  $u = u_1 + u_2$ .

Montrer l'équivalence :

$$u \notin F \iff u_2 \neq 0_E.$$

4. On suppose que  $F_1, \dots, F_p$  sont des sous-espaces vectoriels de  $E$ , espace vectoriel de dimension finie.

Donner différentes façons de prouver que  $E = \bigoplus_{i=1}^p F_i$ .

*Sur les applications linéaires et les représentations matricielles*

1. Soit  $E$  un espace vectoriel de dimension finie.

Rappeler pourquoi un endomorphisme injectif de  $E$  est un automorphisme de  $E$ .

2. Donner la définition de deux matrices semblables.

Comment peut-on montrer que deux matrices sont semblables ? ne sont pas semblables ?

*On pourra étudier des cas où les matrices sont ou non diagonalisables.*

3. Donner la définition d'un sous-espace stable par un endomorphisme.

Donner deux sous-espaces stables par tous les endomorphismes de  $E$ .

4. On suppose que  $f$  et  $g$  sont deux éléments de  $\mathcal{L}(E)$  qui commutent.

Montrer que  $\text{Ker}(g - \text{Id}_E), \text{Im}(g), \text{Ker}(f^3)$  et  $\text{Im}(f^2 - f + 2\text{Id}_E)$  sont stables par  $g$ .

5. (a) Comment s'écrit la matrice de  $\varphi$  dans une base adaptée à la décomposition  $E = F \oplus G$  si  $F$  est stable par  $\varphi$  ? si  $F$  et  $G$  sont stables par  $\varphi$  ?

(b) Comment peut-on construire une base  $\mathcal{B}$  de  $E$  dans laquelle la matrice de  $\varphi$  est diagonale par blocs avec  $p$  blocs ?

*Sur les polynômes interpolateurs de Lagrange*

1. Soit  $x_1, \dots, x_n$   $n$  éléments distincts de  $\mathbb{K}$ .

Donner la définition des polynômes interpolateurs de Lagrange associés.

Quel est leur degré ? leur coefficient dominant ?

2. Déterminer un polynôme de degré inférieur ou égal à 2 vérifiant  $P(0) = -1, P(2) = 1$  et  $P(-1) = 2$ .

## II. RÉDUCTION

Soit  $E$  un  $\mathbb{K}$ -espace vectoriel, où  $\mathbb{K}$  désigne  $\mathbb{R}$  ou  $\mathbb{C}$ .

1. Soit  $f \in \mathcal{L}(E)$ . Soit  $\lambda \in \mathbb{K}$ . Soit  $u \in E$ .

Écrire à l'aide de quantificateurs les assertions entre guillemets.

- (a) «  $\lambda$  est une valeur propre de  $f$  »
  - (b) «  $u$  est un vecteur propre de  $f$  »
  - (c) On suppose que  $\lambda$  est une valeur propre de  $f$  et on note  $E_\lambda$  le sous-espace propre associé.  
«  $u$  appartient à  $E_\lambda$  »
2. Que pensez-vous des assertions suivantes trouvées dans des copies d'étudiants ?  
*Contexte* : On a  $A \in \mathcal{M}_n(\mathbb{K})$ ,  $X \in \mathcal{M}_{n,1}(\mathbb{K})$  et  $\lambda \in \mathbb{K}$ . On a  $(\lambda_1, \lambda_2, \lambda_3) \in \mathbb{K}^3$ .
    - (a) « On a  $AX = \lambda X$  donc  $\lambda$  est une valeur propre de  $A$ . »
    - (b) «  $\lambda$  est une valeur propre de  $A$  donc pour tout  $X \in \mathcal{M}_{n,1}(\mathbb{K})$ ,  $AX = \lambda X$ . »
    - (c) « On a  $\chi_A = (X - \lambda_1)(X - \lambda_2)(X - \lambda_3)$ .  
Comme le polynôme caractéristique de  $A$  est scindé, la matrice  $A$  est diagonalisable. »

3. Soit  $A \in \mathcal{M}_n(\mathbb{K})$ . Soit  $\lambda \in \mathbb{K}$ .

Donner le plus d'assertions possibles équivalentes à l'assertion «  $\lambda$  est une valeur propre de  $A$  ».

4. Montrer qu'une matrice et sa transposée ont les mêmes valeurs propres avec les mêmes multiplicités.
5. Énoncer les critères de diagonalisabilité puis de trigonalisabilité.  
*On n'oubliera ceux avec les polynômes annulateurs.*
6. Soit  $A \in \mathcal{M}_n(\mathbb{K})$  une matrice diagonalisable. Expliquer, en le justifiant soigneusement, comment on peut déterminer une matrice  $P$  inversible et une matrice  $D$  diagonale telles que  $A = PDP^{-1}$ .
7. Soit  $\lambda$  une valeur propre. Comparer la dimension du sous-espace propre  $E_\lambda$  et la multiplicité de la valeur propre  $\lambda$ . Citer des cas dans lesquels il y a égalité.
8. Soit  $A \in \mathcal{M}_n(\mathbb{R})$ . On suppose que  $\text{Sp}_{\mathbb{R}}(A) = \{\lambda_1, \dots, \lambda_p\}$  où  $\lambda_1, \dots, \lambda_p$  sont des réels distincts. Pour tout  $k \in \llbracket 1, p \rrbracket$ , on note  $m_k$  la multiplicité de la valeur propre  $\lambda_k$ .
  - (a) Donner un polynôme annulateur non nul de  $A$ . Exprimer ce polynôme dans le cas où  $A$  est trigonalisable sur  $\mathbb{R}$ .
  - (b) On suppose de plus de  $A$  est diagonalisable sur  $\mathbb{R}$ . Donner le polynôme annulateur de  $A$  non nul de plus petit degré possible.

9. Déterminer par le moins de calcul possible si les matrices suivantes sont diagonalisables.

$$A = \begin{pmatrix} 1 & -1 & 1 \\ 0 & 1 & 1 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}, \quad B = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & -1 & 1 \\ 0 & 0 & 2 \end{pmatrix}, \quad C = \begin{pmatrix} 2 & -1 & 1 \\ 0 & 1 & 1 \\ 0 & 0 & 2 \end{pmatrix}, \quad D = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 2 & 1 \\ 0 & 0 & 2 \end{pmatrix}, \quad E = \begin{pmatrix} 2 & -1 & 0 \\ -1 & 2 & 1 \\ 0 & 1 & 2 \end{pmatrix}$$

10. Soit  $A = \begin{pmatrix} 1 & 2 & -1 & -1/2 \\ 2 & 4 & -2 & -1 \\ 3 & 6 & -3 & -3/2 \\ 4 & 8 & -4 & -2 \end{pmatrix} \in \mathcal{M}_4(\mathbb{R})$ .

La matrice  $A$  est-elle diagonalisable ? Si non, est-elle trigonalisable ?

11. Soit  $M \in \mathcal{M}_n(\mathbb{R})$  tel que  $M^2 = I_n$  avec  $M \neq I_n$  et  $M \neq -I_n$ .  
Que peut-on dire de l'endomorphisme de  $\mathbb{R}^n$  canoniquement associé à  $M$ ?  
Déterminer le spectre de  $M$  et montrer que la matrice  $M$  est diagonalisable.
12. Soit  $M \in \mathcal{M}_n(\mathbb{R})$  une matrice *nilpotente* c'est-à-dire qu'il existe  $p \in \mathbb{N}^*$  tel que  $M^p = 0_n$ .  
Montrer que 0 est l'unique valeur propre de  $M$ .
13. Soit  $M \in \mathcal{M}_n(\mathbb{R})$ .  
Exprimer les éléments propres de  $2M - I_n$  à l'aide de ceux de  $M$ .

### III. ESPACES EUCLIDIENS

1. (a) Donner la définition d'un produit scalaire sur un  $\mathbb{R}$ -espace vectoriel  $E$ .  
(b) Rappeler la définition du produit scalaire canonique sur  $\mathcal{M}_{n,1}(\mathbb{R})$  (avec les matrices et avec les coordonnées).  
(c) Énoncer l'inégalité de Cauchy-Schwarz avec son cas d'égalité.  
(d) Montrer que  $(P, Q) \mapsto \int_0^{+\infty} P(t)Q(t)e^{-t}dt$  définit un produit scalaire sur  $\mathbb{R}_n[X]$ .  
Que donne l'inégalité de Cauchy-Schwarz dans ce cas?
2. Soit  $(E, \langle \cdot, \cdot \rangle)$  un espace préhilbertien. Que signifie les assertions suivantes ?  
(a) «  $x$  et  $y$  sont orthogonaux » où  $(x, y) \in E^2$   
(b) «  $F$  est l'orthogonal de  $G$  » où  $G$  est un sous-espace vectoriel de  $E$   
(c) « la famille  $(u_1, \dots, u_p)$  est orthogonale » où  $(u_1, \dots, u_p) \in E^p$   
(d) « la famille  $(u_1, \dots, u_p)$  est orthonormale » où  $(u_1, \dots, u_p) \in E^p$   
(e) «  $p$  est la projection orthogonale sur  $F$  » où  $F$  est un sous-espace vectoriel de dimension finie de  $E$   
(f) «  $M$  est orthogonale » où  $M \in \mathcal{M}_n(\mathbb{R})$

3. Compléter les assertions suivantes :

$$x \perp y \iff x \in \dots$$

$$\forall i \in \llbracket 1, p \rrbracket, x \perp u_i \iff x \in \dots$$

4. Que vaut  $\left\| \sum_{i=1}^p u_i \right\|^2$  lorsque la famille  $(u_1, \dots, u_p)$  est orthogonale? Et dans le cas général?
5. Soit  $(E, \langle \cdot, \cdot \rangle)$  un espace euclidien. Soit  $\mathcal{B} = (e_1, \dots, e_n)$  une base orthonormée de  $E$ . Soit  $(u, v) \in E^2$ .  
Que vaut la  $i$ ème coordonnée de  $u$  dans la base  $\mathcal{B}$  pour  $i \in \llbracket 1, n \rrbracket$ ?  
Notons  $X = \text{Mat}_{\mathcal{B}}(u)$  et  $Y = \text{Mat}_{\mathcal{B}}(v)$ . Que vaut  $\langle u, v \rangle$ ?  
On suppose que  $u = \sum_{i=1}^n \alpha_i e_i$ . Que vaut  $\|u\|$ ?
6. Rappeler le procédé d'orthonormalisation de Schmidt. Que donne-t-il si on l'applique à une base de  $E$ ?
7. Soit  $E$  un espace euclidien. Soit  $\mathcal{B}$  une base orthonormée de  $E$ . Soit  $f \in \mathcal{L}(E)$ .  
Compléter les assertions suivantes.

$f$  est une isométrie si et seulement si  $\text{Mat}_{\mathcal{B}}(f)$  est ...

$f$  est un endomorphisme autoadjoint si et seulement si  $\text{Mat}_{\mathcal{B}}(f)$  est ...

8. (a) Une projection orthogonale est-elle une isométrie ? un endomorphisme autoadjoint ?  
(b) Une réflexion est-elle une isométrie ? un endomorphisme autoadjoint ?  
(c) Une rotation est-elle une isométrie ? un endomorphisme autoadjoint ?
  
9. Soit  $M \in \mathcal{M}_n(\mathbb{R})$ . Soit  $f$  l'endomorphisme de  $\mathbb{R}^n$  canoniquement associé à  $M$ .  
Donner des conditions nécessaires et suffisantes sur  $M$  pour que  $f$  soit une projection orthogonale.
  
10. Soit  $A$  une matrice symétrique à coefficients réels. Justifier que  $A$  est diagonalisable et expliquer, en le justifiant soigneusement, comment on peut déterminer une matrice  $P$  orthogonale et une matrice  $D$  diagonale telles que  $A = PDP^T$ .
  
11. Rappeler la définition des matrices symétriques positives et définies positives et leur caractérisation par le spectre.