

5.1.2 Conduction électrique-Exercice 1

On considère un cylindre métallique creux de rayon intérieur r_1 , de rayon extérieur r_2 , de hauteur h très grande et de conductivité électrique γ .

On repère un point M du métal par ses coordonnées cylindriques r, θ, z .

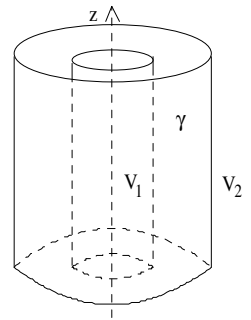
On impose les potentiels électriques $V(r_1) = V_1$ et $V(r_2) = V_2$.

On impose en plus un champ magnétique $\vec{B} = B\vec{u}_z$ uniforme et stationnaire.

a- Appliquer, en régime permanent, le principe fondamental de la dynamique à une particule de charge q et de masse m , en tenant compte d'une force de frottement

$$\vec{F} = -m\vec{v} / \tau \text{ où } \vec{v} \text{ est la vitesse de la particule et } \tau \text{ une constante.}$$

On négligera le poids de la particule.



b- En déduire l'expression du vecteur densité volumique de courant sous la forme : $\vec{j} = \gamma(\vec{E} + R_h \vec{j} \wedge \vec{B})$.

Déterminer γ et R_h en fonction de m, q, τ et de la densité volumique n des particules chargées.

c- Déterminer la résistance du cylindre. Comparer avec la valeur obtenue en l'absence de champ magnétique.

a- Dans un référentiel galiléen : $m \frac{d\vec{v}}{dt} = q\vec{E} + q\vec{v} \wedge \vec{B} - \frac{m}{\tau} \vec{v}$

En régime permanent $\frac{d\vec{v}}{dt} = \vec{0}$ donc : $\vec{0} = q\vec{E} + q\vec{v} \wedge \vec{B} - \frac{m}{\tau} \vec{v}$

b- On a $\vec{j} = nq\vec{v}$ donc : $\vec{0} = q\vec{E} + q \frac{\vec{j}}{nq} \wedge \vec{B} - \frac{m}{\tau} \frac{\vec{j}}{nq} \Rightarrow \vec{0} = \frac{nq^2\tau}{m} \vec{E} + \frac{\tau q}{m} \vec{j} \wedge \vec{B} - \vec{j}$

D'où : $\vec{j} = \gamma(\vec{E} + R_h \vec{j} \wedge \vec{B})$ avec $\gamma = \frac{nq^2\tau}{m}$ et $R_h = \frac{1}{nq}$

c- Sous l'effet de la différence de potentiel, les courants circulent d'un cylindre vers l'autre.

L'intensité I est le flux de \vec{j} à travers un cylindre d'axe Oz, de rayon r , de hauteur h , orienté selon \vec{u}_r .

$$I = \iint_{\text{cylindre}} \vec{j} \cdot d\vec{S} = \iint_{\text{cylindre}} \vec{j} \cdot dS \vec{u}_r = \iint_{\text{cylindre}} j_r \cdot dS = j_r \cdot 2\pi r h \quad \text{donc : } j_r = \frac{I}{2\pi r h}$$

On relie j_r au champ électrique en projetant la relation du b- :

$$\vec{j} = \gamma(\vec{E} + R_h \vec{j} \wedge \vec{B}) \Rightarrow \begin{vmatrix} j_r \\ j_\theta \\ 0 \end{vmatrix} = \gamma \begin{vmatrix} E \\ 0 + \gamma R_h \begin{vmatrix} j_r \\ j_\theta \end{vmatrix} \wedge \begin{vmatrix} 0 \\ 0 \\ B \end{vmatrix} \end{vmatrix} \Rightarrow \begin{cases} j_r = \gamma E + \gamma R_h B j_\theta \\ j_\theta = -\gamma R_h B j_r \end{cases} \Rightarrow j_r = \frac{\gamma E}{1 + \gamma^2 R_h^2 B^2}$$

En égalant les deux expressions de j_r : $E = \frac{(1 + \gamma^2 R_h^2 B^2) I}{2\pi r h \gamma}$

Puis : $V_1 - V_2 = \int_{r_1}^{r_2} \vec{E} \cdot d\vec{r} = \int_{r_1}^{r_2} \frac{(1 + \gamma^2 R_h^2 B^2) I}{2\pi r h \gamma} dr = I \frac{1 + \gamma^2 R_h^2 B^2}{2\pi h \gamma} \ln \frac{r_2}{r_1}$

Par définition : $V_1 - V_2 = RI$ d'où : $R = \frac{1 + \gamma^2 R_h^2 B^2}{2\pi h \gamma} \ln \frac{r_2}{r_1}$

En l'absence de champ magnétique ($B = 0$) on a : $R_0 = \frac{1}{2\pi h \gamma} \ln \frac{r_2}{r_1}$

Pour un métal : $\gamma \approx 10^7 \Omega^{-1} \cdot m^{-1}$; $R_h \approx 10^{-10} m^3 \cdot C^{-1}$

En prenant $B = 1 T$ on a : $\gamma^2 R_h^2 B^2 \ll 1$ donc $R \approx R_0$