

# TRANSFORMÉE DE LAPLACE

## 1. DEFINITION

Soit  $f(t)$ , une fonction du temps nulle pour  $t$  négatif et non nulle pour  $t \geq 0$ .  
Sa transformée de Laplace est définie par :

$$\mathcal{L}(f(t)) = F(p) = \int_0^{\infty} f(t) \cdot e^{-pt} dt$$

## 2. PROPRIÉTÉS

- linéarité :  $\lambda \cdot f(t) + \mu \cdot g(t) \quad \leftrightarrow \quad \lambda \cdot F(p) + \mu \cdot G(p)$
- retard temporel :  $f(t-\tau) \quad \leftrightarrow \quad e^{-p\tau} \cdot F(p)$
- retard fréquentiel :  $f(t) \cdot e^{at} \quad \leftrightarrow \quad F(p-a)$
- dérivation :  $f'(t) \quad \leftrightarrow \quad p \cdot F(p) - f(0)$
- dérivation d'ordre  $n$  :  $\frac{d^n f}{dt^n} \quad \leftrightarrow \quad p^n \cdot F(p) - p^{n-1} \cdot f(0) - \sum_{i=2}^n p^{n-i} \left( \frac{d^{n-1} f}{dt^{n-1}} \right)_0$
- intégration :  $\int_0^t f(u) \cdot du \quad \leftrightarrow \quad F(p) / p$
- fonction périodique :  $f(t+nT) = f(t) \quad \leftrightarrow \quad F(p) = \frac{1}{1 - e^{-pT}} \int_0^T e^{-pt} \cdot f(t) \cdot dt$

## 3. THEORÈMES DE LA VALEUR INITIALE ET DE LA VALEUR FINALE

On se souviendra que :

- $t \rightarrow 0$  correspond à  $p \rightarrow \infty$  : régime transitoire
- $t \rightarrow \infty$  correspond à  $p \rightarrow 0$  : régime permanent

- Théorème de la valeur initiale :

$$\lim_{t \rightarrow 0} f(t) = f(0^+) = \lim_{p \rightarrow \infty} p \cdot F(p)$$

- Théorème de la valeur finale :

$$\lim_{t \rightarrow \infty} f(t) = f(\infty) = \lim_{p \rightarrow 0} p \cdot F(p)$$

## 4. APPLICATION

Soit à résoudre l'équation différentielle :  $\tau \cdot y'(t) + y(t) = f(t)$  avec  $y(0^+) = Y_0$   
sa transformée de Laplace s'écrit :  $\tau \cdot [p \cdot Y(p) - Y_0] + Y(p) = F(p)$   
soit :

$$Y(p) = \frac{F(p)}{1 + \tau \cdot p} + \frac{\tau \cdot Y_0}{1 + \tau \cdot p}$$

connaissant  $F(p)$ , on en déduira  $Y(p)$  et finalement  $y(t)$ .

## 5. DÉCOMPOSITION EN FRACTIONS SIMPLES

Lorsque la fonction de  $p$  est une fraction algébrique rationnelle, on la décompose en une somme de fractions simples à chacune desquelles correspond une transformée inverse donnée dans une table.

$$S(p) = \frac{N(p)}{D(p)} \quad \text{Les zéros du dénominateur s'appellent les pôles de } S(p).$$

**Exemple :** 
$$\frac{1}{(p+a)(p+b)} = \frac{A}{p+a} + \frac{B}{p+b}$$

en réduisant au même dénominateur et en identifiant les deux membres de l'égalité, on obtient :  $A+B = 0$  et  $A.b + B.a = 1$ , donc :  $A = -B = 1/(b-a)$

Cette méthode devient vite lourde lorsque le nombre de fractions simples augmente. On utilise alors les relations suivantes :

- si  $p = p_1$  est un pôle d'ordre  $n$ , on aura les fractions simples suivantes :

$$\frac{A_n}{(p-p_1)^n} + \frac{A_{n-1}}{(p-p_1)^{n-1}} + \dots + \frac{A_1}{(p-p_1)}$$

avec :

$$A_n = \left[ (p-p_1)^n \frac{N(p)}{D(p)} \right]_{p=p_1} = [F(p)]_{p=p_1}$$

$$A_{n-1} = \left[ \frac{dF(p)}{dp} \right]_{p=p_1} \quad A_{n-i} = \left[ \frac{1}{i!} \frac{d^i F(p)}{dp^i} \right]_{p=p_1}$$

- si  $p = p_2$  est un pôle simple, on aura des termes de la forme :

$$\frac{A_0}{p} \quad \text{si } p_2 = 0 : \text{ pôle à l'origine ou bien } \frac{A_1}{p-p_2} \quad \text{si } p_2 \text{ est un pôle quelconque}$$

avec :

$$A_0 = \left[ \frac{N(p)}{D'(p)} \right]_{p=0} \quad A_1 = \left[ \frac{N(p)}{D'(p)} \right]_{p=p_2} \quad \text{et} \quad D'(p) = \frac{dD(p)}{dp}$$

on peut également utiliser les relations suivantes :

$$A_0 = \left[ p \frac{N(p)}{D(p)} \right]_{p=0} \quad A_1 = \left[ (p-p_2) \frac{N(p)}{D(p)} \right]_{p=p_2}$$

- si le dénominateur comporte des pôles complexes conjugués d'ordre  $n$  :

$$p_1 = a - jb \quad \text{et} \quad p_2 = a + jb$$

$$\text{on aura une somme : } \frac{A_n p + B_n}{((p-a)^2 + b^2)^n} + \frac{A_{n-1} p + B_{n-1}}{((p-a)^2 + b^2)^{n-1}} + \dots + \frac{A_1 p + B_1}{((p-a)^2 + b^2)}$$

$$\text{avec : } A_n p_1 + B_n = \left[ \frac{((p-a)^2 + b^2)^n N(p)}{D(p)} \right]_{p=p_1} = [F(p)]_{p=p_1}$$

$$A_{n-i} p_1 + B_{n-i} = \left[ \frac{1}{i!} \frac{d^i F(p)}{dp^i} \right]_{p=p_1}$$

### Exemples :

a) On soumet un circuit RC, dont le condensateur est initialement déchargé, à une rampe de tension de pente k. Donner l'équation de la réponse à cette excitation.

La transmittance de Laplace du circuit RC a pour expression :

$$T(p) = \frac{1}{1+RCp}$$

La transformée de Laplace de l'excitation s'écrit :

$$E(p) = \frac{k}{p^2}$$

La transformée de Laplace de la sortie a donc pour expression :

$$S(p) = \frac{k}{p^2(\tau p + 1)} = \frac{A}{p^2} + \frac{B}{p} + \frac{C}{p + 1/\tau}$$

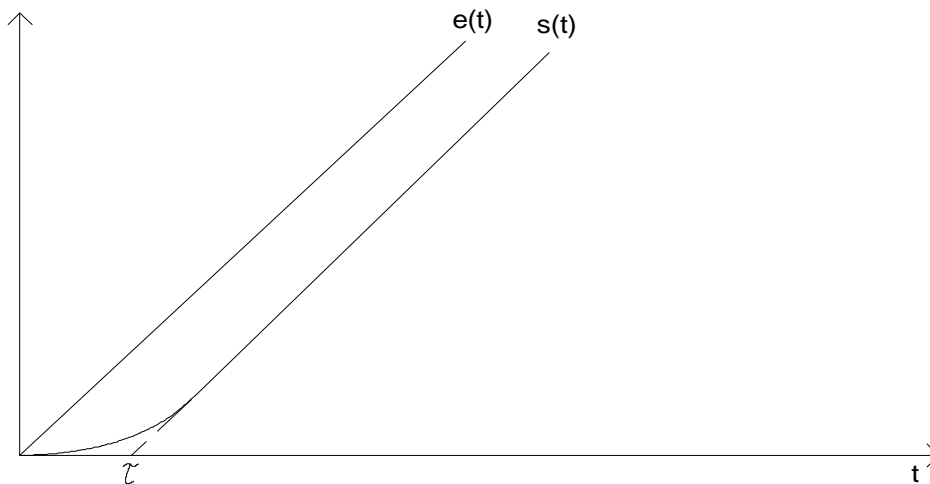
$$A = \left[ (p-0)^2 \frac{k}{p^2(\tau p + 1)} \right]_{p=0} = k \Rightarrow F(p) = \frac{1}{\tau p + 1}$$

$$B = \left[ \frac{dF(p)}{dp} \right]_{p=0} = \left[ \frac{-k\tau}{(\tau p + 1)^2} \right]_{p=0} = -k\tau$$

$$C = \left[ \frac{k}{\tau p^2} \right]_{p=-1/\tau} = k\tau$$

$$\text{donc : } S(p) = \frac{k}{p^2} - \frac{k\tau}{p} + \frac{k\tau}{p + 1/\tau}$$

$$\text{et : } s(t) = k.t - k.\tau + k.\tau.e^{-t/\tau} = k.\tau.e^{-t/\tau} + k.(t-\tau)$$



Rq : si les conditions initiales ne sont pas nulles, il faut, à partir de l'équation  $S(p) = T(p).E(p)$ , revenir à l'équation différentielle puis introduire les conditions initiales dans sa transformée de Laplace avant de déterminer s(t) (voir exercice sur les circuits du premier ordre).

b) Décomposer  $S(p) = \frac{1}{p \cdot (p^2 + p + 1) \cdot (p - 1)^2}$  en fractions simples.

$$\text{On écrit : } S(p) = \frac{A \cdot p + B}{(p^2 + p + 1)} + \frac{C}{(p - 1)^2} + \frac{D}{(p - 1)} + \frac{E}{p}$$

$$C = \left[ \frac{1}{p \cdot (p^2 + p + 1)} \right]_{p=1} = \frac{1}{3}$$

$$D = \left[ \frac{d}{dp} \frac{1}{p \cdot (p^2 + p + 1)} \right]_{p=1} = \left[ \frac{-p \cdot (2 \cdot p + 1) - (p^2 + p + 1)}{(p \cdot (p^2 + p + 1))^2} \right]_{p=1} = -\frac{2}{3}$$

$$E = \left[ \frac{1}{(p^2 + p + 1) \cdot (p - 1)^2} \right]_{p=0} = 1$$

Pour trouver la valeur de  $A$ , on peut réduire au même dénominateur  $S(p)$  et remarquer que seuls  $A, D$  et  $E$  sont facteurs de  $p^4$ , donc  $A + D + E = 0$  et  $A = 2/3 - 1 = -1/3$ , ou bien on peut multiplier les deux membres de l'équation par  $p$  et faire tendre  $p$  vers l'infini, ce qui donne également  $A + D + E = 0$ .

Pour  $B$  on pourra remplacer  $p$  par une valeur simple, mais pas un pôle.

Par exemple, avec  $p = -1$ , on obtient  $B = 0$ .